

CAPITULO II ESTRUCTURA DE $SP_n(A)$.

§ - 1. TRANSVECCIONES SIMPLECTICAS.

En este capítulo trataremos de extender algunos resultados de Klingenberg [12] en anillos locales al caso general de un anillo cualquiera. Usaremos algunas de sus notaciones que detallaremos aquí.

Nota 1.1. Sea A un anillo conmutativo y con elemento unidad, J un ideal de A . Consideremos el homomorfismo natural

$$h : A \longrightarrow A/J$$

El funtor $SP_n(-)$ transforma h en un homomorfismo de grupos

$$h_J : SP_n(A) \longrightarrow SP_n(A/J).$$

Indiquemos brevemente quien es h_J . En primer lugar h induce un homomorfismo de espacios simplécticos.

$$(h, \bar{h}_J) : (A^n, \phi) \longrightarrow ((A/J)^n, \phi_J).$$

donde ϕ y ϕ_J son las formas bilineales hemisimétricas cuyas matrices, respecto de las bases canónicas de A^n y $(A/J)^n$ son la matriz

$$\left[\begin{array}{cc|cc} 0 & 1 & & \\ \hline -1 & 0 & & \\ & & 0 & 1 \\ & & \hline & & -1 & 0 \end{array} \right]$$

y \bar{h}_J como homomorfismo de grupos abelianos es h^{2n} y -respecto de las bases canónicas de A^n y $(A/J)^n$ - \bar{h}_J tiene por matriz la matriz identidad.

Entonces h_J está definido así: $\forall \sigma \in SP_n(A) = I(A^n, \phi)$, $h_J(\sigma)$ es el homomorfismo que respecto de las bases canónicas tiene por matriz:

$$M_{h_J}(\sigma) = M_{\bar{h}_J} \cdot h(M_\sigma) \cdot M_{\bar{h}_J}^{-1} = h(M_\sigma).$$

donde $h(M_\sigma)$ es la matriz de clases de elementos M_σ módulo J .

Proposición 1.2. Se verifica que

$$(1) \quad h_J(\sigma) \cdot \bar{h}_J = \bar{h}_J \cdot \sigma$$

para todo $\sigma \in SP_n(A)$ y $h_J(\sigma)$ queda unívocamente determinado por (1).

Demostración. Al ser \bar{h}_J epimorfismo de grupos abelianos, $h_J(\sigma)$ queda unívocamente determinado por (1) como homomorfismo de grupos abelianos y por tanto como homomorfismo de A/J -módulos.

Sea $x \in A^n$, $x = (x_1, \dots, x_n)$ respecto de la base canónica de A^n . Entonces

$$\forall x \in A^n, h_J(\sigma) \cdot \bar{h}_J(x) = (h(x_1), \dots, h(x_n)) \cdot M_{h_J}(\sigma) = \\ = h(x_1, \dots, x_n) \cdot h(M_\sigma) = h[(x_1, \dots, x_n) M_\sigma] = h_J \cdot \sigma(x)$$

lo que prueba (1).

Notaciones 1.3. Sea (V, Φ) un espacio simpléctico sobre A , h , \bar{h} y \bar{h}_J los homomorfismos de la nota 1.1.

1. $\forall u \in A$, llamaremos ORDEN de u -y escribiremos $O(u)$ - al ideal generado por u .

2. Sea $x \in V$. Llamaremos ORDEN de x -y escribiremos $O(x)$ - al mínimo ideal J de A tal que $\bar{h}_J(x) = 0$.

3. Si $\sigma \in S.P_n(A)$, llamaremos ORDEN de σ -y escribiremos $o(\sigma)$ - al mínimo ideal J de A tal que $h_J(\sigma)$ pertenece al centro de $SP_n(A/J)$.

4. Sea G un subconjunto de $SP_n(A)$. Llamaremos ORDEN de G -y escribiremos $O(G)$ - al mínimo ideal J de A tal que $h_J(G)$ está contenido en el centro de $SP_n(A/J)$.

Proposición 1.4. Sea $B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ base de V , $x = x_1 v_1 + \dots + x_n v_n$ un elemento cualquiera de V se verifica que:

1. $o(x) = J_1(x_1 \dots x_n) = (x_1 \dots x_n) A$ siendo $J_1(x_1 \dots x_n)$ el ideal engendrado por lo menores de orden uno de la matriz $(x_1 \dots x_n)$.

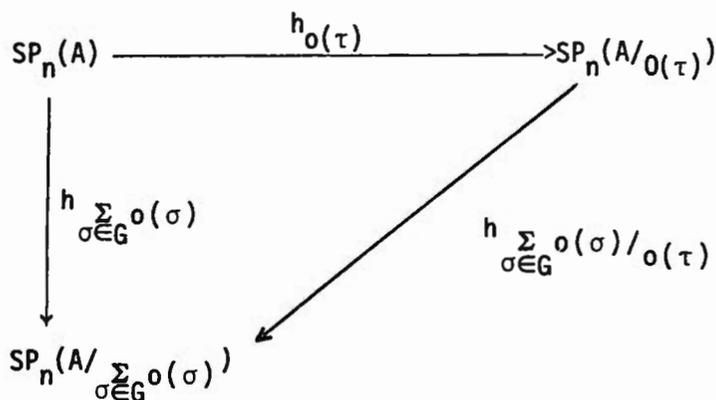
2. Si G es un subgrupo de $SP_n(A)$, $o(G) = \sum_{\sigma \in G} o(\sigma)$

Demostración

1. Trivial ya que $\bar{h}_J(x) = (x_1 + J, \dots, x_n + J)$ y el mínimo ideal J con $x_i + J = 0, \forall i = 1, 2, \dots, n$ es $J_1(x_1 \dots x_n)$.

2. Obsérvese que si G y G' son dos subconjuntos de $SP_n(A)$ tales que $G \subset G', h_{o(G')}(G) \subset h_{o(G')}(G') \subset \text{centro } SP_n(A/o(G'))$ y por definición de $o(G)$ se verifica que $o(G) \subset o(G')$. Como consecuencia $\forall \sigma \in G, o(\sigma) \subset o(G)$ y por tanto $\sum_{\sigma \in G} o(\sigma) \subset o(G)$. Luego si demostramos que $\forall \tau \in G, h_{\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)}(\tau)$ pertenece al centro de $SP_n(A/\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)), h_{\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)}(G) \subset \text{centro } SP_n(A/\sum_{\sigma \in G} o(\sigma))$ y quedaría probada la proposición

Para ello consideremos el diagrama:



Por el segundo teorema de isomorfía:

$$A/\sum_{\sigma \in G} o(\sigma) \simeq A/o(\tau) / \sum_{\sigma \in G} o(\sigma)/o(\tau)$$

y por tanto tenemos el homomorfismo suprayectivo:

$$h_{\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)/o(\tau)} : SP_n(A/o(\tau)) \longrightarrow SP_n(A/\sum_{\sigma \in G} o(\sigma))$$

que hace el diagrama conmutativo

Como $h_{o(\tau)}(\tau) \in \text{centro } SP_n(A/o(\tau))$ y $h_{\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)/o(\tau)}$ es suprayectivo se verifica que

$$h_{\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)/o(\tau)} [h_{o(\tau)}(\tau)] \in \text{centro } SP_n(A/\sum_{\sigma \in G} o(\sigma))$$

luego al ser el diagrama conmutativo se tiene:

$$h_{\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)}(\tau) \in \text{centro } S.P_n(A/\sum_{\sigma \in G} o(\sigma)) \quad \text{c.q.d.}$$

Definición 1.5. Sea (V, ϕ) un espacio simpléctico sobre A . Llamaremos TRANSVECCION SIMPLECTICA, o simplemente transvección, a toda correspondencia $\sigma : V \longrightarrow V$ tal que existen $a \in V$ y $\lambda \in A$ con $o(a) = A$, tales que:

$$\forall x \in V, \sigma(x) = x + \lambda \phi(a, x) a$$

a . recibe el nombre de DIRECCION de σ .

Definición 1.6. Diremos que $H \subset V$ es un HIPERPLANO de V si y sólo si existe $\rho \in V^*$ tal que:

$$h \in H \iff \rho(h) = 0$$

Proposición 1.7. Toda transvección de (V, ϕ) es un elemento de $I(V, \phi) = SP_n(A)$.

Demostración. Sea σ una transvección de dirección a $\sigma(x) = x + \lambda \phi(a, x) \cdot a$ con $\phi(a) = A$. Veamos en primer lugar que $\sigma \in \text{Aut}_A(V)$.

En efecto: Si $\lambda = 0$ es trivial. Supongamos entonces que $\lambda \neq 0$. Trivialmente σ es un automorfismo de A -módulos. Sea $B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ una base de V . Si identificamos x con sus coordenados respecto de la base B se tiene que

$$(x) \cdot M_\sigma = (x) - \lambda(x) \cdot M_\phi \cdot (a^t) \cdot (a)$$

luego si llamamos N a la matriz $M_\phi \cdot (a^t) \cdot (a)$, e I a la matriz identidad, se verifica que $\forall x \in V$ $(x) \cdot M_\sigma = (x) (I - \lambda N)$. Por tanto $M_\sigma = I - \lambda N$ y si denotamos por

$$N \cdot \begin{bmatrix} i_1 & \dots & i_r \\ j_1 & \dots & j_r \end{bmatrix}$$

al menor de N obtenido con las filas i_1, \dots, i_r y las columnas j_1, \dots, j_r de la matriz N se tiene que,

$$\det(M_\sigma) = 1 - \left[\lambda \sum n_{ij} - \lambda^2 \sum_{i>j} N \begin{bmatrix} i & j \\ i & j \end{bmatrix} + \dots + \det(N) \cdot \lambda^n \right]$$

siendo $N = (n_{ij})$.

Pero, si denotamos por $J_i(M)$ al ideal engendrado por los menores de

orden i de la matriz M , para todo i se verifica que

$$J_i(N) \subset J_i(M_\phi). \quad J_i[(a^t) \cdot (a)] \quad [10] \quad \text{y} \quad J_r[(a^t) \cdot (a)] = 0$$

$$\forall r > 1 \implies J_r(N) = 0 \quad \forall r > 1 \implies N \begin{bmatrix} i_1 & \dots & i_r \\ i_1 & \dots & i_r \end{bmatrix} = 0, \quad \forall i_1 > i_2 > \dots > i_r \quad \forall r > 1.$$

Además si $M_\phi = (m_{ij})$ se tiene que:

$$n_{ii} = \sum_j m_{ij} a_j a_i \implies \sum_i n_{ii} = \sum_i \sum_j m_{ij} a_j \cdot a_i =$$

$$= \sum_{i < j} a_i \cdot a_j (m_{ij} + m_{ji}) = 0$$

ya que M_ϕ es una matriz hemisimétrica.

Por tanto $\det.(M_\sigma) = 1$ y σ es un automorfismo de V .

Trivialmente se comprueba que σ es compatible con la forma bilineal ϕ
c. q. d.

Proposición 1.8. Sea $\sigma \in I(V, \phi)$ una transvección $\sigma(x) = x + \lambda \phi(a, x) a$ con $\phi(a, a) = \lambda$. Entonces existe un hiperplano H de V tal que:

- (a) Los únicos vectores invariantes por σ son los de H .
- (b) $\forall x \in V, \sigma(x) - x \in H$.
- (c) $\sigma(H) \subset H$.

Demostración

(a) Por definición de hiperplano, $H = \{x \in V \text{ tales que } d_\phi(\lambda a)(x) = 0\}$
es un hiperplano, luego

$$\forall h \in H, \sigma(h) = h + \lambda \phi(a, h) \quad a = h + \phi(\lambda a, h) \quad a = h$$

Por otra parte, sea $x \in V$ tal que $\sigma(x) = x$. Entonces $\lambda \phi(a, x) a = 0$ y como por hipótesis $o(a) = A$, identificando a con sus coordenadas respecto de la base $B = \{v_1 \dots v_n\}$ de V , (a_1, \dots, a_n) engendran A y por tanto existen $\lambda_i \in A$ tales que $\lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_n a_n = 1$. Luego si denotamos por $b = \lambda \phi(a, x)$ se tiene

$$ba_1 = ba_2 = \dots = ba_n = 0$$

con lo que

$$b = b \cdot 1 = b(\lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_n a_n) = \lambda_1 (ba_1) + \dots + \lambda_n (ba_n) = 0 \Rightarrow b = 0$$

Por tanto $d_\phi(\lambda a)(x) = 0$ y $x \in H$.

(b) Veamos que $d_\phi(\lambda a)[\sigma(x) - x] = 0$. En efecto:

$$\begin{aligned} d_\phi(\lambda a)[\sigma(x) - x] &= d_\phi(\lambda a)[\lambda \phi(a, x) a] = \lambda \phi(a, x) d_\phi(\lambda a)(a) = \\ &= \lambda^2 \phi(a, x) \cdot \phi(a, a) = 0 \implies \sigma(x) - x \in H \end{aligned}$$

(c) Veamos que $h_{o(\lambda)}(\sigma) \in \text{centro } SP_n(A/o(\lambda))$. En efecto: Respecto de la base $B = \{v_1 \dots v_n\}$ de V , $M_{h_{o(\lambda)}} = M_\sigma \pmod{o(\lambda)}$. Como por otra parte $M_\sigma = I - \lambda N$, $M_{h_{o(\lambda)}} = I \pmod{o(\lambda)}$. Por tanto $h_{o(\lambda)} = 1_{SP_n(A/o(\lambda))}$ y por definición de $o(\sigma)$ es $o(\sigma) \subset o(\lambda)$

§ - 2. SUBGRUPOS DE CONGRUENCIAS EN $SP_n(A)$.

Definiciones 2.1.

2.1.1. Llamaremos SUBGRUPO GENERAL DE CONGRUENCIAS módulo J de $SP_n(A)$ -y lo denotaremos por $GSP_n(A, J)$ - al subgrupo h_J^{-1} (centro $SP_n(A/J)$).

2.1.2. Llamaremos SUBGRUPO ESPECIAL DE CONGRUENCIAS módulo J de $SP_n(A)$ -y lo denotaremos por $ESP_n(A)$ - al subgrupo $\text{Ker } h_J$.

Notas 2.2. Trivialmente se verifica que:

- (a) $GSP_n(A, A) = ESP_n(A, A) = SP_n(A)$
- (b) $GSP_n(A, 0) = \text{centro } SP_n(A)$
- (c) $ESP_n(A, 0) = 1_{SP_n(A)}$

Proposición 2.3. Se verifica que:

$$\text{centro } SP_n(A) = \{\epsilon \cdot 1_{SP_n(A)} \mid \epsilon^2 = 1, \epsilon \in A\}.$$

Demostración. Evidentemente si $\sigma \in SP_n(A)$ es un elemento cuya matriz respecto de una base $B = \{v_1, v_2, \dots, v_n\}$ de V es de la forma

$$M_\sigma = \begin{bmatrix} \epsilon & & & & \\ & \epsilon & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \epsilon \end{bmatrix}$$

con $\epsilon^2 = 1$, $\forall \gamma \in SP_n(A)$, $\gamma \cdot \sigma = \sigma \cdot \gamma$ y $\sigma \in \text{centro } SP_n(A)$. Veamos pues que todo elemento de centro $SP_n(A)$ es de esta forma.

Sea $\gamma \in \text{centro } SP_n(A)$. y sea τ una transvección de V definida por $\tau(x) = x + \phi(a, x)a$ con $\phi(a, a) = A$. En particular:

$$\gamma \cdot \tau = \tau \cdot \gamma \iff \gamma \tau \gamma^{-1} = \tau \iff \forall x \in V, \tau(\gamma(x)) = \gamma \tau \gamma^{-1}(x) =$$

$$= \gamma[\gamma^{-1}(x) + \phi(a, \gamma^{-1}(x))a] = x + \phi(a, \gamma^{-1}(x)) \cdot \gamma(a) \iff$$

$$\iff \forall x \in V \text{ es } \phi(a, x)a = \phi(\gamma(a), x) \cdot \gamma(a). \quad (1)$$

Analizamos la igualdad (1). Identificando cada elemento de V con sus coordenadas respecto de la base B , $\phi(a, a) = A$ implica que existen $\lambda_i \in A$ tales que $\lambda_1 a_1 + \dots + \lambda_n a_n = 1$ y podemos considerar el sistema:

$$M_\gamma \cdot M_\phi \cdot (x)^t = (\lambda_1, \lambda_2, \dots, \lambda_n)^t$$

que posee solución ya que $\det(M_\gamma)$ y $\det(M_\phi)$ son unidades. Por tanto podemos encontrar un vector \bar{x} tal que

$$1 = (a) \cdot M_\gamma \cdot M_\phi \cdot (\bar{x})^t = \phi(\gamma(a), \bar{x})$$

Entonces $\phi(a, \bar{x}) \cdot a = \gamma(a)$ y si llamamos $\varepsilon_0 = \phi(a, \bar{x})$ se tiene que

$$\gamma(a) = \varepsilon_0 a$$

Sustituyendo este resultado en (1) resulta que

$$\forall x \in V, \phi(a, x) \cdot a = \phi(\gamma(a), x) \cdot \varepsilon_0 a$$

luego

$$[\phi(a, x) - \epsilon_0 \phi(\gamma(a), x)] a = 0$$

pero al ser $o(a) = A$ razonando igual que en la demostración de II.1.8. se tiene que

$$\forall x \in V, \phi(a, x) - \epsilon_0 \phi(\gamma(a), x) = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (a) \cdot M_\phi \cdot (x)^T - (a) \cdot M_\gamma \cdot M_\phi \cdot \epsilon_0 \cdot (x)^T = 0, \quad \forall x \in V \Rightarrow$$

$$\Rightarrow (a)(M_\phi - \epsilon_0 \cdot M_\gamma \cdot M_\phi) = (0)$$

como $o(a) = A$, $a \neq 0$ y por tanto

$$\det(M_\phi - \epsilon_0 \cdot M_\gamma \cdot M_\phi) = 0 \Rightarrow \det(M_\phi) \cdot \det(I - \epsilon_0 M_\gamma) = 0 \text{ y al ser}$$

$\det(M_\phi)$ una unidad se tiene que

$$\det(I - \epsilon_0 M_\gamma) = 0 \Rightarrow 1 - [\epsilon_0 \sum M_\gamma [i^i] - \epsilon_0^2 \sum_{i < j} M_\gamma [i^j j^i] + \dots + \epsilon_0^n \det(M_\gamma)] = 0$$

luego si llamamos

$$\mu = [\sum M_\gamma [i^i] + \dots + \epsilon_0^{n-1} \det(M_\gamma)].$$

se verifica que

$$1 - \epsilon_0 \mu = 0$$

luego ϵ_0 es una unidad de A que en principio depende de a .

Sea $B = \{v_1, v_2 \dots v_n\}$ una base de V . Entonces $o(v_i) = A$
 $\forall i = 1, 2, \dots, n$. Consideremos las transvecciones:

$$\tau_i(x) = x + \phi(v_i, x) v_i \quad \forall i$$

Por un razonamiento análogo al anterior, existen unas unidades $\{\epsilon_i\}_{1 \leq i \leq n}$ tales que

$$\gamma(v_i) = \epsilon_i \cdot v_i \quad \forall i \quad 1 \leq i \leq n.$$

Además $\forall i, j, 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq n, i \neq j$, se verifica que $\phi(v_i + v_j) = A$.
Luego, considerando los transvecciones

$$\tau_{ij}(x) = x + \phi(v_i + v_j, x) \cdot (v_i + v_j)$$

por el mismo razonamiento, existen unidades $\{\epsilon_{ij}\}_{i \neq j}, 1 \leq i \leq n, 1 \leq j \leq n$ siendo

$$\gamma(v_i + v_j) = \epsilon_{ij}(v_i + v_j)$$

Pero como γ es homomorfismo

$$\gamma(v_i + v_j) = \gamma(v_i) + \gamma(v_j) = \epsilon_i \cdot v_i + \epsilon_j \cdot v_j = \epsilon_{ij} (v_i + v_j) = \epsilon_{ij} v_i + \epsilon_{ij} v_j$$

Luego

$$(\epsilon_i - \epsilon_{ij})v_i + (\epsilon_j - \epsilon_{ij})v_j = 0 \implies \epsilon_i = \epsilon_j = \epsilon_{ij}$$

Por tanto

$$\forall i, 1 \leq i \leq n, \epsilon_i = \epsilon \implies \gamma(v_j) = \epsilon v_j$$

y al ser γ homomorfismo

$$\forall x \in V, \quad \gamma(x) = \varepsilon x$$

con el mismo ε .

Además, por ser γ automorfismo, se tiene

$$\phi(x, y) = \phi(\gamma(x), \gamma(y)) = \phi(\varepsilon x, \varepsilon y) = \varepsilon^2 \phi(x, y).$$

y como existen $x, y \in V$ con $\phi(x, y) = 1$, se deduce que $\varepsilon^2 = 1$. Luego la matriz de γ respecto de la base B es de la forma

$$\begin{bmatrix} \varepsilon & & & & \\ & \ddots & & & \\ & & \ddots & & \\ & & & \ddots & \\ & & & & \varepsilon \end{bmatrix}$$

con ε unidad de A y $\varepsilon^2 = 1$. (c.q.d.)

Corolario 2.4. Las condiciones siguientes son equivalentes:

- i) Centro $SP_n(A) = \{1, -1\}$
- ii) $\text{Spec } A$ es conexo.

Demostración. Como $\text{Spec } A$ es conexo si y sólo si los únicos idempotentes de A son 1 y -1, de la proposición anterior se sigue trivialmente el corolario.

Corolario 2.5. Si llamamos $\text{Id.}(A)$ al grupo multiplicativo de los elementos

idempotentes de A , se verifica que:

$$\text{GSP}_n(A, J) / \text{ESP}_n(A, J) \simeq \text{Id.}(A/J).$$

Demostración. Resuelta de aplicar el primer teorema de isomorfía al homomorfismo de grupos:

$$h_J : h^{-1}[\text{Centro SP}_n(A/J)] \longrightarrow \text{centro SP}_n(A/J).$$

Corolario 2.6. Para toda transvección τ , $\tau(x) = x + \lambda \phi(a, x) \cdot a$ con $o(a) = A$, se verifica que $o(\tau) = o(\lambda)$.

Demostración. Como consecuencia de II,2.3. se verifica

$$(1) \equiv h_J(\tau) \in \text{centro SP}_n(A/J) \implies \exists \epsilon \in A, \epsilon^2 = 1 \quad M_\tau \equiv \epsilon \cdot I \pmod{J}$$

Por otra parte, usando las notaciones de, II.1.7, podemos escribir que

$$M_\tau = I - \lambda N \quad \text{con} \quad N = M_\phi \cdot (a)^t \cdot (a)$$

luego

$$(1) \implies I - \lambda N \equiv \epsilon \cdot I \pmod{J} \implies (1 - \epsilon) \cdot I \equiv \lambda \cdot N \pmod{J}$$

Ahora bien, como $o(a) = A$, el razonamiento de la proposición II,1.7 garantiza la existencia de $x \in V$ tal que $\phi(a, x) = 1$. Entonces

$$(x) \cdot N = (x) \cdot M_\phi \cdot (a)^t \cdot (a) = a$$

luego

$$(1) \implies (1 - \varepsilon) \cdot (x) \cdot I \equiv \lambda \cdot (x) \cdot N = \lambda \cdot a \pmod{J} \quad (2)$$

pero

$$(x) \cdot M_{\phi}(a)^t = 1 \implies (a) \cdot M_{\phi}^t(x)^t = 1 \implies (a) \cdot M_{\phi}(x)^t = -1.$$

ya que M_{ϕ} es hemisimétrica. Por tanto, multiplicando los dos miembros de (2) por $M_{\phi}(x)^t$ resulta:

$$(1 - \varepsilon) \cdot (x) \cdot M_{\phi}(x)^t \equiv \lambda \cdot (a) \cdot M_{\phi}(x)^t \pmod{J}.$$

Como $(x) \cdot M_{\phi}(x)^t = \phi(x, x) = 0$ y $(a) \cdot M_{\phi}(x)^t = -1$ se tiene que:

$$-\lambda \equiv 0 \pmod{J} \implies \lambda \in J \implies o(\lambda) \subset J$$

Por tanto hemos probado que para todo J ideal de A , $h_J(\tau) \subset \text{centro } SP_n(A/J) \implies o(\lambda) \subset J$ y en particular tomando $J = o(\tau)$. se tiene que

$$o(\lambda) \subset o(\tau). \quad (\text{c.q.d})$$

Nota 2.7. Obsérvese que para una transvección simpléctica

$$\tau(x) = x + \lambda \cdot \phi(a, x) \cdot a \quad \text{con } o(a) = A$$

aunque λ y a no están unívocamente determinados si lo está $o(\lambda)$.

Si λ es un no divisor de cero de A , (μ, b) define la misma transvección que (λ, a) si y sólo si $a = \varepsilon \cdot b$ siendo ε unidad de A tal que $\mu = \lambda \cdot \varepsilon^2$.

En efecto: Si (λ, a) , (μ, b) definen la misma transvección τ , $o(\lambda) = o(\mu) = o(\tau)$ y además

$$(1) \quad \lambda \phi(a, x) \cdot a = \mu \cdot \phi(b, x) \cdot b$$

$$\text{Como } o(\lambda) = o(\mu) \implies \begin{cases} \mu = \lambda t \\ \lambda = \mu h \end{cases} \quad \text{y al ser } \lambda \text{ no divisor de}$$

cero $\implies \lambda = \lambda \cdot t \cdot h \implies \lambda \cdot (1 - th) = 0 \implies t \cdot h = 1 \implies t$ y h son unidades en A . Entonces

$$(1) \iff \phi(a, x) \cdot a = \phi(b, x) \cdot b$$

Por otra parte como existe $\bar{x} \in V$ tal que $\phi(a, \bar{x}) = 1$ se tiene que $a = t \cdot \phi(b, \bar{x}) \cdot b$. Luego para todo $x \in V$, $\phi(a, x) \cdot t \cdot \phi(b, \bar{x}) \cdot b = t \cdot \phi(b, x) \cdot b$ y al ser t unidad y $o(b) = A$.

$$\phi(a, x) \cdot \phi(b, \bar{x}) = \phi(b, x) \quad \forall x \in V$$

Eligiendo un $y \in V$ tal que $\phi(b, y) = 1$ se tiene

$$\phi(a, y) \cdot \phi(b, \bar{x}) = 1.$$

Luego $\phi(b, \bar{x})$ es una unidad y

$$a = \epsilon \cdot b \quad \text{con } \epsilon = t \cdot \phi(b, \bar{x}), \quad \epsilon \text{ unidad de } A \text{ y } \mu = \lambda \cdot \epsilon^2$$

Recíprocamente, si $a = \epsilon \cdot b$, $\mu = \lambda \cdot \epsilon^2$ y ϵ unidad de A , trivialmente.

$$\forall x \in V \cdot \lambda \cdot \phi(a, x) \cdot a = \mu \cdot \phi(b, x) \cdot b$$

lo cual prueba la afirmación.

Teorema 2.8 Para todo β -Anillo, $SP_n(A)$ está generado por las transvecciones simplécticas.

Para demostrar el teorema usaremos el siguiente lema:

Lema 2.9 Sea G un diagrama de grupos sobre un esquema de diagrama

$$\Sigma = (I, M, \alpha).$$

Sea S_i un sistema de generadores de G_i $\forall i \in I$ de modo que $\forall m \in M$, $\alpha(m) = (i,j)$, $f_{ij}(S_i) \subset S_j$. Entonces considerando el diagrama de conjuntos J definido sobre el esquema Σ por $\{S_i, f_{ij}|_{S_i}\}$, se verifica que $\varprojlim J$ es un sistema de generadores de $\varprojlim G$.

Demostración. Consideremos $\forall i \in I$ el grupo libre L_i generado por el conjunto S_i y $\forall m \in M$, $\alpha(m) = (i,j)$ los homomorfismos $\bar{f}_{ij} : L_i \rightarrow L_j$ inducidos por los $f_{ij}|_{S_i}$.

Tenemos así un diagrama L de grupos libres sobre el esquema Σ y trivialmente $L = \varprojlim L$ es el grupo libre generado por $S = \varprojlim J$.

Además como cada S_i es sistema de generadores de G_i , existe un epimorfismo.

$$e_i : L_i \longrightarrow G_i$$

tal que $\forall m \in M$, $\alpha(m) = (i,j)$, todos los diagramas

$$\begin{array}{ccc}
 L_i & \xrightarrow{e_i} & G_i \\
 \bar{f}_{ij} \downarrow & & \downarrow f_{ij} \\
 L_j & \xrightarrow{e_j} & G_j
 \end{array}$$

son conmutativos. Entonces los e_i definen un morfismo de diagrama sobre Σ

$$\bar{e} : L \longrightarrow G$$

cuyo límite es un homomorfismo

$$\varprojlim \bar{e} : L \longrightarrow G$$

que trivialmente es sobre y transforma $\varprojlim J$ en $\varprojlim G$. c.q.d.

Demostración del Teorema. Sabemos que $SP_n(A)$ es el límite proyectivo del diagrama de grupos $\{SP_n(A)_p\}_{p \in \text{Spec } A}$ Fernández Bermejo [10]. Por otra parte, si para todo $p \in \text{Spec } A$ designamos por T_p el conjunto de transvecciones simplécticas de $SP_n(A_p)$ se verifica que:

1) $\forall p \in \text{Spec } A$, T_p es un sistema de generadores de $SP_n(A_p)$ puesto que A_p es un anillo local y se puede aplicar el teorema 2 de Klingenberg [12].

2) Si $p \subset q$ consideremos el homomorfismo de grupos.

$$g_{p,q} : SP_n(A_q) \longrightarrow SP_n(A_p)$$

inducido por $i_{p,q} : A_q \longrightarrow A_p$ homomorfismo canónico. Se verifica que $g_{p,q}(T_q) \subset T_p$ ya que por la construcción de $g_{p,q}$ la transvección de $SP_n(A_q)$ definida por (λ, a) se transforma en la de $SP_n(A_p)$ definida por $(i_{p,q}(\lambda), \psi_{p,q}(a))$ siendo $\psi_{p,q} : V^q \longrightarrow V^p$ el homomorfismo canónico.

Como consecuencia $SP_n(A) = \varprojlim \{SP_n(A_p)\}$ está generado por el conjunto $T = \varprojlim T_p$. Ahora bien, si T^* es el conjunto de transvecciones de $SP_n(A)$, las aplicaciones

$$\bar{T}_p : T^* \longrightarrow T_p$$

definidas asociando a la transvección de $SP_n(A)$ dada por (λ, a) la transvección

de $SP_n(A_p)$ definida por $(i_p(\lambda), \psi_p(a))$, donde $i_p : A \longrightarrow A_p$, $\psi_p : V \longrightarrow V^p$ son los epimorfismos naturales, son una familia compatible con el diagrama $\{T_p\}_{p \in \text{Spec } A}$. Luego inducen una aplicación

$$i : T^* \longrightarrow T$$

que trivialmente es un isomorfismo. Por tanto T^* es un sistema de generadores de $SP_n(A)$ c.q.d.